

# EGY KÖR RÉSZLEGES FEDÉSE 6 KONGRUENS KÖRREL Gáspár Zsolt

BME, Tartószerkezetek Mechanikája Tanszék 1111 Budapest, Műegyetem rkp. 3. K Épület, földszint 35. gaspar@ep-mech.me.bme.hu

Absztrakt: Az előadás azt mutatja be, hogy egy geometriai probléma (az egységkör minél nagyobb részének lefedése 6 kongruens körrel) megoldható egy általánosított tensegrity szerkezet sajátfeszültségi helyzeteinek megkeresésével is. A sugár függvényében mutatott elrendezések az egyensúlyi utaknak felelnek meg. Megmutatjuk, hogy a lokálisan optimális elrendezések különböző típusú szimmetriát mutathatnak, az egyensúlyi utak elágazhatnak, sőt bizonyos szakaszai háromdimenziós tartományokká fajulnak el.

Kulcsszavak: Körelrendezések, tensegrity, optimálás, egyensúlyi utak

#### 1. BEVEZETÉS

A diszkrét geometria egy komolyan kutatott területpárja a következő:

- mi a legnagyobb sugara ( $r_{max}$ ) annak az adott számú (n) kongruens körnek, amelyet még el lehet helyezni átfedés nélkül egy egységkör belsejében (és hogyan kell elrendezni e köröket),
- mi a legkisebb sugara ( $R_{min}$ ) annak az adott számú kongruens körnek, amellyel teljesen le lehet fedni egy egységkört (és hogyan kell elrendezni e köröket)?

Zahn [1] már 1962-ben felvetette az átmeneti problémát: hogyan lehet az egységkör területének legnagyobb részét lefedni, ha a kongruens körök sugara e két érték között van? Csikós [2] közölt egy formulát, amelyhez Connelly [3] rendelt egy egyensúlyi helyzetben lévő tensegrity szerkezetet. Ez azonban csak akkor érvényes, ha e körök legfeljebb kétszeresen fedik az egységkör bármely részterületét. Ezt a tensegrity szerkezetet általánosítottuk [4] arra az esetre is, amikor háromszoros lefedés is előfordul, majd n=5 esetben meghatároztuk [5] az egyensúlyi utakat.

Az általánosított tensegrity szerkezet ([4]) háromféle elemet tartalmaz:

- a csak húzásnak ellenálló kötélelemet, amelyik az egységkör középpontját és az egyik kongruens kör középpontját köti össze,
- a csak nyomásnak ellenálló dúcelemet, amelyik két kongruens kör középpontját köti össze, végül
- háromszögelemet, amelynek a csúcsai három kongruens kör középpontjára illeszkednek.

Az elemek által feleslegesen lefedett területeket potenciális energiának tekintve, azt az elem hossza (a háromszögnél oldalhossza) szerint deriválva megkapjuk az elemek fizikai egyenletét, amelyik erősen nemlineáris, vannak szinguláris pontjai is, melynél a függvény nem deriválható, sőt az egyik oldalról közelítve a pontot a derivált nem korlátos. A fizikai egyenlet deriváltjai határozzák meg az elem merevségét, azokból előállíthatók az elemek merevségi mátrixai, majd ezekből a teljes szerkezet merevségi mátrixa. Az adott sugárhoz tartozó optimális elrendezésekhez tartozó merevségi mátrix pozitív definit.

Az L hosszúságú kötélelem S rúderejének

$$S = \begin{cases} 0 & \text{ha } L \le 1 - r \\ \sqrt{4L^2 - (1 + L^2 - r^2)^2} / L & \text{ha } L > 1 - r \end{cases}$$
(1)

és a H merevségének

$$H = \frac{dS}{dL_s} = \begin{cases} 0 & \text{ha } S = 0\\ \frac{1}{L_s} \left( \frac{2(1 - L_s^2 + r^2)}{S} - S \right) & \text{ha } S > 0 \end{cases}$$
(2)

képlete, ahol  $L_S$  az S rúderőhöz tartozó kötélhossz:

$$L_{s} = \begin{cases} L_{r} & \text{ha } S = 0\\ \sqrt{1 + r^{2} - S^{2} / 2 - \sqrt{4r^{2} - S^{2} - r^{2}S^{2} + S^{4} / 4}} & \text{ha } S > 0 \end{cases},$$
(3)

itt  $L_r$  a kötél által összekötött csomópontok távolsága. A kötélelem merevségi mátrixa:

$$\mathbf{K} = \begin{bmatrix} \mathbf{K}_0 & -\mathbf{K}_0 \\ -\mathbf{K}_0 & \mathbf{K}_0 \end{bmatrix}, \qquad \mathbf{K}_0 = \mathbf{e}\mathbf{e}^T \left(H - \frac{S}{L_r}\right) + \mathbf{E}\frac{S}{L_r}, \qquad (4)$$

ahol  $\mathbf{e}$  az elem kezdőpontjából a végpontja felé mutató egységvektor,  $\mathbf{E}$  pedig másodrendű egységmátrix.

Az L hosszúságú dúcelemben ébredő erő nagysága

$$S = \begin{cases} -\sqrt{4r^2 - L^2} & \text{ha } L < 2r, \\ 0 & \text{ha } L \ge 2r \end{cases}$$
(5)

az elem merevsége:

$$H = \frac{dS}{dL_s} = \begin{cases} \sqrt{4(r/S)^2 - 1} & \text{ha } S < 0 \\ 0 & \text{ha } S = 0 \end{cases}$$
(6)

A merevségi mátrix most is a (4) képlet szerint állítható elő.

A háromszögelem oldalhosszait  $L_i$  (*i*=1, 2, 3) jelöli. Ha van olyan oldalhossz, amelyik 2r-nél hosszabb, akkor biztos, hogy a háromszögelem passzív (minden élerő zérus). Ha minden oldalhossz kisebb 2r-nél, akkor az élerők számításához az indexekben az  $1 \rightarrow 2 \rightarrow 3 \rightarrow 1$  ciklikus sorrendet használjuk. A háromszögelem szögei:

$$\beta_i = \arccos \frac{L_{i-1}^2 + L_{i+1}^2 - L_i^2}{2L_{i-1}L_{i-1}}$$
(7)

A háromszög köré írható kör sugara (bármelyik *i*-re):

$$R = \frac{L_i}{2\sin\beta_i}$$
 (8)

Bevezetjük a következő segédmennyiségeket:

$$a_{i} = \frac{L_{i}^{2} - L_{i-1}^{2} - L_{i+1}^{2}}{4L_{i-1}}, \qquad c_{i} = \sqrt{r^{2} - L_{i}^{2}/4}, \qquad (9a)$$

$$b_i = c_i \sin \beta_{i+1},$$
  $d_i = \sqrt{R^2 - L_i^2/4}.$  (9b)

Az élerők:

$$Q_{i} = \begin{cases} 2c_{i} & \text{ha } 0 < a_{i} - b_{i} \\ c_{i} + d_{i} & \text{ha } a_{i} - b_{i} < 0 < a_{i} \\ c_{i} - d_{i} & \text{ha } a_{i} < 0 < a_{i} + b_{i} \\ 0 & \text{ha } a_{i} + b_{i} < 0 \end{cases}$$
(10)

Ebből látszik, hogy ha mindhárom (*i*=1, 2, 3) élnél teljesül az  $a_i + b_i < 0$  egyenlőtlenség, akkor a háromszögelem passzív. Megjegyezzük, előfordulhat az, hogy egyetlen élerő különbözik zérustól. (Két kis kör közös részét a harmadik tartalmazza, vagyis e három kör közös része két egybevágó körszelet uniója.) Ekkor ez az élerő éppen az élhez tartozó dúcelemben keletkező dúcerő ellentettje. Ilyen esetben a teljes szerkezet erőjátéka, merevségi mátrixa változatlan marad, ha a háromszögelemet és vele együtt az előbb említett élhez tartozó dúcelemet is passzívnak vesszük.

Aktív háromszögelem élerőinek növekménye és az élhosszai növekménye között a harmadrendű H mátrix tart kapcsolatot:

$$\begin{bmatrix} dQ_1 \\ dQ_2 \\ dQ_3 \end{bmatrix} = \mathbf{H} \begin{bmatrix} dL_1 \\ dL_2 \\ dL_3 \end{bmatrix}.$$
 (11)

A H mátrix elemei:

$$H_{ij} = \frac{\partial Q_i}{\partial L_j} = \begin{cases} 2\frac{\partial c_i}{\partial L_j} & \text{ha } 0 < a_i - b_i \\ \frac{\partial c_i}{\partial L_j} + \frac{\partial d_i}{\partial L_j} & \text{ha } a_i - b_i < 0 < a_i \\ \frac{\partial c_i}{\partial L_j} - \frac{\partial d_i}{\partial L_j} & \text{ha } a_i < 0 < a_i + b_i \\ 0 & \text{ha } a_i + b_i < 0 \end{cases}$$
(12)

ahol (81 a Kronecker-szimbólum)

$$\frac{\partial c_i}{\partial L_j} = \frac{-\delta_{ij}L_i}{4\sqrt{r^2 - L_i^2/4}}, \qquad \frac{\partial d_i}{\partial L_j} = \frac{R\frac{\partial R}{\partial L_j} - \delta_{ij}\frac{L_i}{4}}{\sqrt{R^2 - L_i^2/4}}, \qquad (13)$$
$$\frac{\partial R}{\partial L_j} = \frac{L_{j-1}L_{j+1}\left(L_j^4 - \left(L_{j-1}^2 - L_{j+1}^2\right)^2\right)}{\left(2L_2^2L_3^2 + 2L_3^2L_1^2 + 2L_1^2L_2^2 - L_1^4 - L_2^4 - L_3^4\right)^{3/2}}$$

A háromszögelem elsődleges merevségi mátrixának ( $\mathbf{K}'$ ) egy blokkja

$$\mathbf{K}_{ij}' = \sum_{\alpha=1}^{2} \sum_{\beta=1}^{2} \left(-1\right)^{\alpha+\beta} \mathbf{e}_{i+\alpha} H_{i+\alpha,j+\beta} \mathbf{e}_{j+\beta}^{T}, \qquad (14)$$

ahol e, ez *i*-edik él egységvektora.

A másodlagos merevségi mátrix felépítése:

$$\mathbf{K}'' = \begin{vmatrix} \mathbf{K}_{2}^{0} + \mathbf{K}_{3}^{0} & -\mathbf{K}_{3}^{0} & -\mathbf{K}_{2}^{0} \\ -\mathbf{K}_{3}^{0} & \mathbf{K}_{1}^{0} + \mathbf{K}_{3}^{0} & -\mathbf{K}_{1}^{0} \\ -\mathbf{K}_{2}^{0} & -\mathbf{K}_{1}^{0} & \mathbf{K}_{1}^{0} + \mathbf{K}_{2}^{0} \end{vmatrix},$$
(15)

ahol

$$\mathbf{K}_{i}^{0} = \frac{Q_{i}}{L_{i}} \left( \mathbf{E} - \mathbf{e}_{i} \mathbf{e}_{i}^{T} \right).$$
<sup>(16)</sup>

A háromszögelem teljes (érintő) merevségi mátrixa a két merevségi mátrix összege:

$$\mathbf{K} = \mathbf{K}' + \mathbf{K}'' \,. \tag{17}$$

Ebben az előadásban n=6 esetére mutatjuk be az "egyensúlyi utakat", vagyis a kongruens körök adott sugarához az általánosított tensegrity szerkezetek egyensúlyi helyzeteit. Az elrendezéseknél a koordinátarendszer origóját az egységkör középpontjában vesszük fel. A legalsó kongruens kör x koordinátáját zérusnak választjuk, így az elrendezések merevtest-szerű elmozdulását megszüntetjük.

### 2. A 6 KÖR OPTIMÁLIS ELHELYEZÉSEI

A szakirodalomból ismert, hogy átfedés nélkül legfeljebb  $r_{\text{max}}=1/3$  sugarú körökből lehet 6-ot elhelyezni az egységsugarú körben. Igaz, ekkora körökből 7 is elhelyezhető: egy az egységkör közepébe és 6 egyenletesen elosztva köréje. A 6 kör elhelyezésekor ezekből egy elhagyandó. Így két lényegében eltérő elhelyezés lehetséges (lásd az 1. ábrát). Ha a középső kört hagyjuk el (1(a) ábra), akkor az elrendezésnek  $D_6$  szimmetriája van. Ha valamelyik külső kört hagyjuk el (1(b-d) ábra), akkor az elrendezésnek lehet  $D_1$  vagy  $D_5$  szimmetriája, de tipikusan aszimmetrikus ( $C_1$ ). A külső körök elhelyezkedését egy négydimenziós halmazzal lehet megadni. A megadáshoz jelöljük a  $D_5$  szimmetriájú elrendezésnél a külső körök közötti réseknek az egységkör középpontjából látható szögét  $\alpha$ -val. Most  $\alpha = \pi/15$ . A legalsó körtől indulva jelöljük  $\varphi_i$ -vel (i=0,1,...,5) azt a szöget, amelyikkel az *i*-edik kört az origó körül elfordítjuk a  $D_5$  szimmetriájú helyzetből. A legalsó kört elfordulás ellen megtámasztottuk, ezért  $\varphi_0 = \varphi_5 = 0$ . Tehát egy kimozdított helyzetet a  $\varphi_i$  (i=1,...,4) koordinátákkal definiálhatunk. A külső körök nem metszhetik egymást, vagyis a

$$\varphi_i - \varphi_{i+1} \le \alpha, \quad i = 0, 1, ..., 4$$
(18)

egyenlőtlenségekkel az  $\mathbb{R}^4$  teret egy szimplexre szűkítjük, melynek csúcspontjai:

 $(4\alpha, 3\alpha, 2\alpha, \alpha), (-\alpha, 3\alpha, 2\alpha, \alpha), (-\alpha, -2\alpha, 2\alpha, \alpha), (-\alpha, -2\alpha, -3\alpha, \alpha), (-\alpha, -2\alpha, -3\alpha, -4\alpha).$  (19) Ezekben a pontokban az elrendezésnek az 1(b) ábrán is látható  $D_1$  szimmetriája van.



ábra. 6 kör optimális elhelyezései az egységkörben (r<sub>max</sub>=1/3) különböző szimmetriában:
 (a) D<sub>6</sub>, (b) D<sub>1</sub>, (c) D<sub>5</sub>, (d) C<sub>1</sub>

A kitüntetett vagy éppen vizsgált körelrendezések adatait (a sugarat, a körök középpontjainak helyét, a lefedettséget) a cikk összefoglalójában táblázatosan közöljük.

## 3. FEDÉSEK

Könnyen megállapítható, hogy  $D_6$  szimmetriában  $R_{D6}=1/\sqrt{3}$  sugarú körökkel lefedhető az egységkör (2(a) ábra). A fedés optimális voltának ellenőrzésére meg kell állapítani, hogy a [4]-ben leírt kötélszerkezet ebben a helyzetben sajátfeszültségi állapotban lehet-e, valamint azt is, hogy a második típusú csomópontjaihoz nem kapcsolódik-e háromnál több kötél. Most az egységkör középpontjára illeszkedő második típusú csomópontba 6 kötél is befut, ezért az ott leírtak szerint a csomópont és néhány kötél megtöbbszörözendő, és a szerkezet egyenletes hűtéssel jobb helyzetbe kerülhet.

Ha úgy többszörözzük meg e csomópontot, hogy

- két részre váljék, és mindkettőhöz K alakban 4-4 kötél csatlakozzék, akkor az  $R_{D2d}$ =0,5600968657 sugárnál lehet sajátfeszültségi állapot egy  $D_2$  szimmetriájú elrendezésnél (2(b) ábra), melyet dinnyealaknak fogunk hívni;
- három részre váljék, ahol az egyikhez X alakban 4, a többihez nyílhegy alakban 3-3 kötél csatlakozzék, akkor az  $R_{D2r}=0.5651977174$  sugárnál lehet sajátfeszültségi állapot szintén egy  $D_2$  szimmetriájú elrendezésnél (2(c) ábra), melyet rögbilabda- vagy röviden rögbialaknak fogunk hívni;
- négy részre váljék, ahol az egyikhez Y alakban, a többihez nyílhegy alakban csatlakozzék 3-3 kötél, akkor a hűtéses eljárással  $R_{D3}$ =0,5570157181 sugárnál  $D_3$  szimmetriájú fedést kapunk (2(d) ábra).

A dinnyealakhoz tartozó elrendezésnél még van két olyan pont, ahol háromnál több kör metszi egymást, tehát az elrendezés tovább javítható. E pontok megkettőzése után  $R_{min}$ =0,5559052114 sugárnál jutunk a  $D_1$  szimmetriájú optimális fedéshez (2(e) ábra). E fedés optimális voltát Bezdek [6] igazolta.

A rögbialakhoz tartozó elrendezésnél még van egy olyan pont, ahol háromnál több kör metszi egymást. Ezt a csomópontot megkettőzve  $C_2$  szimmetriát kapunk, de a szerkezetet hűtve először 2 új kötélelem jön létre, és így két második típusú csomópontba is négy kötél fut be, a 2(b) ábrán látható alakhoz tartozó szerkezettel topológiailag megegyező szerkezetet kapunk, amiből végül újabb csomópontkettőzésekkel szintén az optimális fedéshez jutunk.



2. ábra. Az egységkör fedései: (a) D<sub>6</sub> szimmetria R<sub>D6</sub>=0,5773502692,
(b) D<sub>2</sub> szimmetria (dinnye) R<sub>D2d</sub>=0,5600968657, (c) D<sub>2</sub> szimmetria (rögbi) R<sub>D2r</sub>=0,5651977174,
(d) D<sub>3</sub> szimmetria R<sub>D3</sub>=0,5570157181, (e) D<sub>1</sub> szimmetria R<sub>min</sub>=0,5559052114, (f) D<sub>5</sub> szimmetria R<sub>D5</sub>=0,5877852523

Megjegyezzük, hogy  $D_3$  szimmetriájú fedés teljesíti a lokális optimum feltételeit, így ebből az eddigi gondolatmenet alapján nem kapjuk meg az optimális fedést.

Végül belátható, hogy  $R_{D5} = \sin(\pi/5)$  sugár esetén  $D_5$  szimmetriájú fedés (2(f) ábra) is lehetséges. Itt azonban a középső kör helyzete nincs rögzítve, hanem tetszőleges olyan helyzetbe eltolható, melyben fedi a másik öt kör által lefedetlen középső tartományt. A középpontok megengedett tartományát 5 darab *r* sugarú körív határolja, amelyek középpontja 2-2 külső kör közös részének az origóhoz legközelebb fekvő pontja. Ha a középső kört

kimozdítjuk az origóból, akkor megszűnik a  $D_5$  szimmetria. Általános esetben minden szimmetria megszűnik, de ha a 2(f) ábrán látható elrendezés valamelyik szimmetriatengelyére illesztjük a középső kör középpontját, akkor  $D_1$  szimmetriájú marad az elrendezés.

## 4. AZ EGYENSÚLYI UTAK

Egy egyensúlyi helyzetből kiindulva és a kongruens körök sugarát kis mértékben megváltoztatva az érintő merevségi mátrix felhasználásával egy iterációs eljárással az egyensúlyi út újabb pontját határozhatjuk meg. (Az egységkör és a 6 kongruens kör helyzetét összesen 14 koordináta határozza meg. Ebből 3 koordinátát a merevtest-szerű elmozdulás elkerülésére előírtunk, így a merevségi mátrix rendje 11.) Ha egy állapotban a merevségi mátrix mindegyik sajátértéke pozitív, akkor az elrendezés lokálisan optimális. Ha egy lépés során a negatív sajátértékek száma változik, akkor az egyensúlyi út közben elágazott. Az elágazás helyét a lépésnagyság célszerű változtatásával, iterációs úton tetszőlegesen pontosíthatjuk. Törekszünk arra is, hogy az egyensúlyi utak azon pontjait is megkeressük, amelyeknél az aktív elemek száma/típusa megváltozik. (Ezekben a pontokban az anyagegyenletek nem sima volta miatt a sajátértékek ugrásszerűen változhatnak.)

Az 1. ábrán megmutattuk, hogy két lényegesen különböző optimális elhelyezés létezik, melyek az elhelyezés szabályait megtartva, a körök helyzetét folyamatosan változtatva nem vihetők egymásba. Először ezekből a helyzetekből indulunk ki, és követjük az ebből kiinduló egyensúlyi utakat. Majd amikor megállapítjuk, hogy így nem jutunk el az optimális fedéshez, meghatározzuk e fedésből kiinduló egyensúlyi utat is.

#### 4.1. A D<sub>6</sub> szimmetriájú elhelyezésből kiinduló egyensúlyi út

A  $D_6$  szimmetriájú elrendezésből induló egyensúlyi utak egymáshoz való viszonyát a 3. ábrán szemléltetjük. Minden ág felett megadjuk, hogy az olyan típusú ágból hány van, és mi a elrendezések szimmetriája. A vonalak típusával szemléltetjük, hogy az elrendezéshez tartozó szerkezet merevségi mátrixának hány negatív sajátértéke van (0 – folytonos, 1 – szaggatott, 2 – eredmény-, 3 – pontokból álló vonal). A jobb áttekinthetőség kedvéért az elágazásoknál minden típusból csak egyet rajzoltunk ki, a többinek csak az indulását jeleztük. Az ábrán megadtuk a kitüntetett egyensúlyi helyzetekhez tartozó sugarak jelét is.



#### 4.1.1. A D<sub>6</sub> ág elemzése

Ha az 1(a) ábrán látható alakból indulunk ki, majd kis lépésekben növeljük a sugarat, akkor az ( $r_{max}$ ,  $r_1$ =0,4472135955) intervallumban 6-6 aktív kötél- és dúcelemből áll a tensegrity szerkezet, és a merevségi mátrix pozitív definit. Az  $r_1$  sugárnál (4(a) ábra) a merevségi mátrixnak egy zérus sajátértéke van. E pont standard csúcskatasztrófa, az egyensúlyi útnak stabilis szimmetrikus elágazása van. A zérus sajátértékhez tartozó sajátvektor azt mutatja, hogy a "kihajlott" alak  $D_3$  szimmetriájú.

Ha  $r \in (r_i, r_2 = 0.4827200179)$ , akkor a merevségi mátrixnak egy negatív sajátértéke van. Ha a sugár nagysága éppen  $r_2$  (4(b) ábra), akkor az egy negatív sajátérték mellett két zérus sajátérték is lesz. Mivel az aktív elemek száma és típusa nem változik, e pont kis környezetében a kongruens körök felesleges területét leíró függvény sima, ezért az elemi katasztrófaelmélet megállapításai érvényesek. Hasonlóan az [5] cikkben tett megállapításhoz, melyet az 5 kongruens kör esetén az 5 másodlagos út esetén tettünk, megállapíthatjuk, hogy egy alkalmas koordináta-rendszerben a felesleges területet leíró függvény aktív részének 3-szelete

$$j^{6}A = -\frac{1}{2}\lambda u^{2} - \frac{1}{3}u^{3}\cos 3\varphi$$
<sup>(20)</sup>

alakba transzformálható, ahol  $\lambda = r - r_2$ . Ezt az alakot vizsgálva megállapíthatjuk, hogy elliptikus köldök katasztrófa van, vagyis 3 másodlagos út metszi az elsődleges egyensúlyi utat, és minden másodlagos úton eggyel nő az eddigiekhez képest a negatív sajátértékek száma, vagyis két negatív sajátértéke lesz. A három másodlagos egyensúlyi út a  $\varphi_i = i\pi/3$  (i = 0,1,2) függőleges síkokban fekszik, és a  $\lambda = (-1)^i u$  adja meg az alakjukat. A kihajlott alakok  $D_2$  szimmetriájúak. Az emelkedő ágakon a körközéppontokra illeszkedő szimmetriatengelyen fekvő középpontok közelednek (dinnyealak), a süllyedőkön távolodnak egymástól (rögbialak).



4. ábra. Elrendezések D<sub>6</sub> szimmetriában (a) r<sub>1</sub>=0,4472135955 egy zérus sajátérték,
(b) r<sub>2</sub>=0,4827200179 egy negatív és két zérus sajátérték

Ha  $r \in (r_2, R_{D6})$ , akkor a merevségi mátrixnak végig három negatív sajátértéke van. Természetesen közben eljutunk olyan állapotokba is, amelyeknél háromszoros fedések is létrejönnek, de a (10) egyenlet után leírt magyarázat szerint ezek figyelmen kívül hagyhatók, mert itt két kör közös részét egy harmadik kör teljesen magába foglalja, ezért az újonnan létrejövő dúcelemekben keletkező erőket a háromszögelem élereje éppen egyensúlyozza. Ha a sugár tart  $R_{D6}$ -hoz, akkor két pozitív sajátérték zérushoz tart, de a fedés elérésekor (2(a) ábra) három új dúcelem is megjelenne.



5. ábra. Elrendezések D<sub>3</sub> szimmetriában (a) r<sub>3</sub>=0,4681235977 három új dúcelem,
(b) r<sub>4</sub>=0,4810601304 három háromszögelem megjelenése

#### 4.1.2. $A D_3 ág$ elemzése

A 4.1.1. alpontban megállapítottuk, hogy az egyensúlyi út  $D_6$  ága az  $r_1$  pontban elágazik. Most ezt az ágat vizsgáljuk. Ha  $r \in (r_1, r_3 = 0.4681235977)$ , akkor a szerkezet 6 kötél- és 6 aktív dúcelemből áll. Az  $r_3$  pontban a három belső kör páronként éppen összeér (5(a) ábra) és így három új dúcelem aktivizálódik. Az  $r_4$ =0,4810601304 pontban az belső körök közös részei elérik a külső köröket (5(b) ábra), így három háromszögelem is megjelenik. Ez a modell marad meg egészen az  $R_{D3}$  sugárig, amelynél az egységkört a 6 kongruens kör éppen lefedi (2(d) ábra). A merevségi mátrix az egész  $D_6$  ágon pozitív definit. A fedési helyzethez közeledve 5 sajátérték is zérushoz tart.

#### 4.1.3. A D<sub>2</sub> (dinnye-) ág elemzése

A 4.1.1. alpontban megállapítottuk, hogy az egyensúlyi út  $D_6$  ágát az  $r_2$  pontban három másodlagos egyensúlyi út ferdén metszi. Most ezeknek az utaknak az emelkedő ágát vizsgáljuk. A 6 kör  $D_2$  szimmetriájú elrendezést alkot, konvex burkuk egy dinnyére emlékeztet. Ha  $r \in (r_2, r_5 = 0.5089334763)$ , akkor a szerkezet 6 kötél- és 6 aktív dúcelemből áll. Az  $r_5$  pontban a szimmetriatengelyre illeszkedő két kör éppen összeér (6(a) ábra) és így egy új dúcelem aktivizálódik. Az  $r_6$ =0,5349571702 pontban 4 körérintkezés jön létre, és a  $D_2$  szimmetriát megtartva 4-4 új aktív dúcelem és háromszögelem keletkezik (6(b) ábra), de ezek megint egymás hatását kioltják. Lényeges változás a 2(b) ábrán látható fedésig nem történik. A merevségi mátrixnak az egész dinnyeágon két negatív sajátértéke van, így az elrendezés még lokálisan sem optimális. A fedési helyzethez közeledve 5 sajátérték is zérushoz tart.



6. ábra. Elrendezések  $D_2$  (dinnye) szimmetriában (a)  $r_5=0,5089334763$  egy új dúcelem, (b)  $r_6=0,5349571702$  egymást egyensúlyozó 4-4 dúc- és háromszögelem megjelenése

#### 4.1.4. A D<sub>2</sub> (rögbi-) ág elemzése

Most a  $D_6$  ágat az  $r_2$  pontban metsző három másodlagos egyensúlyi útnak az eső ágát vizsgáljuk. A 6 kör itt is  $D_2$  szimmetriájú elrendezést alkot, konvex burkuk egy rögbilabdára emlékeztet. Ha  $r \in (r_2, r_7 = 0.4771231753)$ , akkor a szerkezet 6 kötél- és 6 aktív dúcelemből áll. Az  $r_7$  pontban (7(a) ábra) a szerkezet merevségi mátrixának eddigi két negatív sajátértéke közül az egyik zérus lesz, és egy határpontban (ránckatasztrófa) az egyensúlyi út emelkedni kezd (a szerkezet aktív topológiája nem változik). Az  $r_8$ =0,4777166212 pontban (7(b) ábra) két új dúcelem aktivizálódik. Ettől a merevségi mátrix ugrásszerűen megváltozik, minden sajátértéke pozitív lesz. (Mivel a legkisebb sajátérték az ugrásnál előjelet vált, az egyensúlyi út elágazhat. Az oldalágakat a 4.1.5. alpontban elemezzük.)

Az  $r \in (r_8, r_9 = 0.4932700700)$  intervallumban a szerkezet 6 kötél- és 8 aktív dúcelemből áll. Az  $r_9$  pontban (7(c) ábra) két háromszögelem aktivizálódik, de a merevségi mátrix továbbra is pozitív definit marad. Ez az állapot az  $r_{10}$ =0,5039429803 pontig (7(d) ábra) tart, melynél a merevségi mátrixnak lesz egy zérus sajátértéke. Itt sima az "energiafüggvény", standard csúcskatasztrófa (stabilis szimmetrikus elágazás) van. Tehát az oldalágak stabilisak maradnak, és a  $D_2$  ághoz tartozó merevségi mátrixnak a továbbiakban egy negatív sajátértéke lesz. Ezen az ágon lényeges változás a 2(c) ábrán látható fedésig ( $R_{D2r}$ =0,5651977174) nem történik.



7. ábra. Elrendezések  $D_2$  (rögbi) szimmetriában (a)  $r_7=0,4771231753$  határpont, (b)  $r_8=0,4777166212$  két új dúcelem megjelenése, (c)  $r_9=0,4932700700$  két háromszögelem megjelenése, (d)  $r_{10}=0,5039429803$  egy zérus sajátérték

#### 4.1.5. $A D_1$ ág elemzése

Az előző alpontban megállapítottuk, hogy a rögbiágon  $r_8$  sugárnál 2-2 kör éppen összeér. Az összeérés helyzetében a dúcelem tekinthető aktívnak és passzívnak is. A dúcelem merevsége e pontban ugrik, tehát az elágazás típusa nem határozható meg a katasztrófaelmélet alapján, hiszen az csak sima függvényekkel foglalkozik. Hasonló eset fordult elő [5]-ben is, ahol egy  $D_1$  szimmetriához tartozó ághoz két aszimmetrikus elrendezésekhez tartozó ág futott be. Itt is a két oldalágon egy-egy új dúcelem lesz csak aktív, tehát a szimmetria foka itt is csökken, a rögbiághoz  $D_2$ , az oldalágakhoz  $D_1$  szimmetriájú elrendezések tartoznak. Az elágazási ponttól ezek az ágak emelkednek, de a 6 kötél- és 7 aktív dúcelemet tartalmazó szerkezet merevségi mátrixának továbbra is marad egy negatív sajátértéke.



8. ábra. Elrendezések D<sub>1</sub> szimmetriában (a) r<sub>11</sub>=0,48744564 háromszögelem megjelenése,
(b) r<sub>12</sub>=0,4990334240 két új dúcelem megjelenése, (c) R<sub>D1</sub>=0,5695 majdnem fedés

Az  $r_{11}=0,48744564$  sugárnál (8(a) ábra) egy háromszögelem válik aktívvá, majd az  $r_{12}=0,4990334240$  sugárnál (8(b) ábra) a merevségi mátrixnak lesz egy zérus sajátértéke is. Itt sima az energiafüggvény, használható a katasztrófaelmélet osztályozása: standard csúcskatasztrófa (stabilis szimmetrikus elágazás) jön létre. Az oldalágakon megmarad az egy negatív sajátérték, a  $D_1$  ág további részében azonban már a merevségi mátrixnak két negatív sajátértéke van. Ezen az ágon az elrendezés lényegében nem változik (az új dúcelemek és háromszögelemek kiegyensúlyozzák egymást) egészen az  $R_{D1}=0,5695$  sugárig, az egységkör fedéséig (8(c) ábra).

#### 4.1.6. A $C_2$ ág elemzése

A 4.1.4. alpontban megállapítottuk, hogy a rögbiágnak az  $r_{10}$  sugárnál stabilis szimmetrikus elágazási pontja van. Az oldalágakhoz tartozó elrendezéseknek  $C_2$  szimmetriája van, a merevségi mátrix pozitív definit, azaz az elrendezések lokálisan optimálisak. Az  $r \in (r_{10}, r_{13} = 0.5116675879)$  intervallumban a szerkezetet 6 kötél-, 8 aktív

dúc- és 2 háromszögelem alkotja. Az  $r_{13}$  sugárnál (9(a) ábra) egy harmadik háromszögelem is aktivizálódik., de az ág stabilis marad egészen az  $R_{C2}$ =0,55652 sugárnál bekövetkező fedésig (9(b) ábra).



9. ábra. Elrendezések  $C_2$  szimmetriában (a)  $r_{13}$ =0,5116675879 egy új dúcelem megjelenése, (b)  $R_{C2}$ =0,55652 majdnem fedés

#### 4.1.7. $A C_1$ ág elemzése

A 4.1.5. alpontban megállapítottuk, hogy a  $D_1$  ágnak az  $r_{12}$  sugárnál stabilis szimmetrikus elágazási pontja van. A kihajlásnál a szimmetria csökken, így az oldalághoz aszimmetrikus ( $C_1$  szimmetriájú) elrendezések tartoznak. A  $D_1$  ágnak e pontban van egy passzív negatív sajátértéke, ezért az oldalágon is lesz egy negatív sajátérték. Az  $r_{14}$ =0,5105307 sugárnál két kör összeér (10(a) ábra), és egy új dúcelem aktivizálódik. Az így kialakuló, 6 kötél-, 8 dúc- és 1 háromszögelem egészen a fedésig (10(b) ábra) megfelelő modell, mert a még megjelenő két újabb dúcelemet az új háromszögelemek egyensúlyozzák.



10. ábra. Elrendezések  $C_1$  szimmetriában (a)  $r_{14}$ =0,5105307 egy új dúcelem megjelenése, (b)  $R_{C1}$ =0,5581 majdnem fedés

#### 4.2. A D<sub>5</sub> szimmetriájú elhelyezésből kiinduló egyensúlyi út

A  $D_5$  szimmetriájú elrendezésből induló egyensúlyi utak egymáshoz való viszonyát a 11(a) ábrán szemléltetjük. Az ágak felett megadjuk, hogy az olyan típusú ágból hány van, és mi az elrendezések szimmetriája. A folytonos vonal a lokálisan optimális elrendezéseket jelzi, a vízszintes vonaldarabkákkal jelzett vonal azt jelenti, hogy minden pontjából egy-egy egyensúlyi felület indul.



11. ábra. (a) A  $D_5$  szimmetriájú elrendezésből kiinduló egyensúlyi utak, (b) az ( $r_{16}$ ,  $R_{D5}$ ) intervallumhoz tartozó rész metszeteinek alakja

#### 4.2.1. A $D_5$ ág elemzése

Ha a kongruens körök sugarát  $r_{max}$  értékénél kicsit nagyobbra választjuk, és az 1(c) ábrán látható  $D_5$  szimmetriájú helyzetből indulunk ki, akkor 5-5 aktív kötél- és dúceleme lesz a szerkezetnek, de a merevségi mátrixnak négy zérus sajátértéke lesz. A zérus sajátértékek azt mutatják, hogy az egyensúlyi út (ezen szakaszának) minden pontjáról elágazás van.

Ez az erősen elfajuló állapot egészen az  $r_{15}$ =0,3837971570 sugárig tart, melynél az öt külső kör összeér a szomszédjaival (12(a) ábra), és 5 új dúcelem aktivizálódik. A szerkezet merevségi mátrixa ugrásszerűen megváltozik, minden sajátértéke pozitív lesz, tehát az  $r_{15}$  sugártól az 5 kötél- és 10 aktív dúcelemből álló a szerkezet  $D_5$  szimmetriájú stabilis elrendezésekhez tartozik.

Ez a stabilis egyensúlyi út  $r_{16}=0,4653411272$  sugár értékig tart, melynél a külső körök közös része eléri a belső kör peremét, így öt háromszögelem aktivizálódik (12(b) ábra). A merevségi mátrix sajátértékei megint ugrásszerűen változnak és két zérus sajátérték is megjelenik. Ezután a  $D_5$  szimmetriájú szerkezet 5 kötélből, 10 dúcból és 5 háromszögelemből áll, a merevségi mátrix egészen az  $R_{D5}$  sugár eléréséig szinguláris, vagyis ezen a szakaszon is minden pontban elágazás van. Az  $R_{D5}$  sugárhoz tartozó  $D_5$  szimmetriájú elrendezést a 2(f) ábra mutatja.



12. ábra. Elhelyezések  $D_5$  szimmetriában (a)  $r_{15}$ =0,3837971570 összeérnek a külső körök, (b)  $r_{16}$ =0,4653411272 öt háromszögelem megjelenése

#### 4.2.2. $Az (r_{max}, r_{15})$ szakasz elemzése

A 2. pontban már felhívtuk a figyelmet, hogy az 1(b-d) ábrán látható elhelyezésnél a 4 külső kör megengedett helyzeteit egy négydimenziós szimplexszel lehet megadni. Ha a sugarat növeljük, akkor a 2. pontban bevezetett  $\alpha$  csökken:

$$\alpha = \frac{2\pi}{5} - 2\arcsin\sqrt{\frac{2r^2}{1-r^2}}$$
 (21)

Azonban a szimplex nem minden pontjához tartozik egyensúlyi helyzet. Ugyanis ha a sugár  $r_{max}$  értékénél nagyobb, akkor az aktív dúcelemekben egyenlő nagyságú erők keletkeznek, a külső köröknél ezeket a kötélerők egyensúlyban tartják, de a középső kör csak akkor van egyensúlyban, ha a

$$\sum_{i=0}^{4} \cos\left(\frac{2i\pi}{5} + \varphi_i\right) = 0, \quad \sum_{i=0}^{4} \sin\left(\frac{2i\pi}{5} + \varphi_i\right) = 0$$
(22)

feltételek teljesülnek. A (21) feltételek a négydimenziós szimplex egy nullmértékű részét, egy kétdimenziós felületrészt határoznak meg, melyet például a  $\varphi_1, \varphi_2$  koordinátákkal is paraméterezhetünk. Az ( $r_{max}, r_{15}$ ) szakasz minden pontjához hozzárendelve a fentiekben definiált síkidomot egy fatörzshöz hasonló térrészt jelölünk ki (az  $r_{15}$  pontban a keresztmetszet egy ponttá zsugorodik), melynek pontjai egyensúlyi helyzeteket határoznak meg. A fatörzs "bele" tartozik a  $D_5$  szimmetriájú helyzetekhez. A fatörzs "kérgénél" a (20) egyenlőtlenségek közül legalább egy egyenlőség formájában teljesül, azaz két kör összeér, vagyis egy dúcelem aktivizálódik, és ugyan zérus dúcerővel, de végtelen nagy merevségével a merevségi mátrixot megváltoztatja. A fatörzs egy keresztmetszetének minden pontjában az egységkör fedettsége megegyezik.

#### 4.2.3. Az (r<sub>16</sub>, R<sub>D5</sub>) szakasz elemzése

Az  $r_{16}$  pontban a jelenség az  $r_{15}$  pontbeli jelenség fordítottjához hasonló. Az egyensúlyi helyzetek itt is "fatörzset" alkotnak, a bél a  $D_5$  szimmetriájú elhelyezések egyensúlyi útja. A törzs keresztmetszetét a 10(b) ábra befestett síkidoma szemlélteti, magyarázatát (a középső kör "lötyög") pedig a 3. pontban adtuk meg. A "kéreg" pontjai azokat a helyzeteket mutatják, amelyekben a belső kör éppen átmegy két külső kör közös tartományának az egységkör középpontjához legközelebb fekvő pontján. Ekkor egy háromszögelem területe, és így élerői is zérusok lesznek, sőt a merevsége is zérus. Ettől a szerkezet merevségi mátrixa is megváltozik, az egyik zérus sajátértéke pozitív lesz, hiszen már nem a fatörzs belsejében, tehát egy síkban minden irányban, hanem csak a kérgén mozdulhat el a középső kör középpontja. A kérgen a körök metszéspontjaiból 5 él is kialakult. Az élekhez tartozó szerkezeteknél két háromszögelem is passzív, az ezekhez tartozó elrendezések stabilisak.

Megjegyezzük, hogy az iteráció során a szingularitás miatt komoly nehézségek lépnek fel. Ha leállási feltételként a kiegyensúlyozatlan erők vektorának normájára teszünk felső korlátot, akkor előfordulhat, hogy a belső kör nem fedi le teljesen a külső 5 kör által lefedetlen területet, így az aktív háromszögelemek száma megbízhatatlan.

#### **4.2.4.** $A D_1$ ág elemzése

A 4.2.2. alpontban megállapítottuk, hogy az ( $r_{max}$ ,  $r_{15}$ ) szakaszon milyen helyzetben van a szerkezet egyensúlyban. De mi történik akkor, ha az öt külső kört úgy fordítjuk el az origó körül, hogy a középső kör ne legyen egyensúlyban? A középső kör kimozdul, a kimozdult kör az egyik rést tágítani kezdi, a többit pedig bezárja. A lefedettség javul, és eljutunk egy lokálisan optimális helyzetbe. Ehhez a helyzethez úgy is eljuthatunk, hogy közvetlenül az 1(b) ábrán látható helyzetből indulunk ki, a középső kört kissé felfelé mozdítva, 5 aktív kötél- és 9 aktív dúcelem keletkezik, a merevségi mátrix pozitív definit lesz.

A 16. ábrán az összehasonlíthatóság kedvéért bemutatjuk az *r*=0,364 sugárhoz tartozó különböző szimmetriájú elrendezéseket:

- (a) A 4.2.1. alpontban tárgyalt  $D_5$  szimmetria (nem lokális optimum, lefedettség: 0,7643588212)
- (b)  $D_1$  szimmetria (lokális optimum, lefedettség: 0,7651570086)
- (c) A 4.1.1. alpontban tárgyalt  $D_6$  szimmetria (lokális optimum, lefedettség: 0,7582353854).

Megállapítható, hogy a  $D_1$  szimmetriájú elhelyezés az optimális. Ha az  $r_{max}$  értéktől kiindulva a sugarat növeljük, akkor

- a 16(b) ábrán látható elrendezésnél a felül látható hézag fokozatosan csökken,
- a középső kör eltolódása nő, majd elkezd csökkenni, majd éppen r<sub>15</sub> sugárnál zérus lesz, vagyis átmegy a D<sub>1</sub> szimmetriájú elrendezés D<sub>5</sub> szimmetriába.

Ez azt jelenti, hogy ha a belső kör középpontjának koordinátáival jellemezzük a helyzeteket, akkor a 4.2.2. alpontban tárgyalt fatörzsek is az r tengelyre illeszkedő egyenessé zsugorodnak. A most tárgyalt  $D_1$  ágak (melyekből természetesen 5 különböző ág van, hiszen a külső körök közti kezdeti hézagot bármelyik két külső kör közé felvehetjük az indításkor) pedig egy régi habverő drótjainak (esetleg léggyökerek, melyek a törzsnél bújnak a földbe) alakját mutatják az ( $r_{max}$ ,  $r_{15}$ ) intervallumban (11(a) ábra).



#### 4.3. Az optimális fedésből kiinduló egyensúlyi út

A optimális fedésből induló egyensúlyi utat a 17. ábra szemlélteti. Hat ilyen út van, hiszen a hat kör közül bármelyiket tekinthetjük az origóhoz legközelebb fekvőnek. Az egyensúlyi út minden pontjához  $D_1$  szimmetriájú elrendezés tartozik. A folytonos vonal a lokálisan optimális elrendezéseket jelzi, a szaggatott vonal pontjaihoz tartozó szerkezet merevségi mátrixának pedig egy negatív sajátértéke van.



17. ábra. Az optimális fedésből induló egyensúlyi út

Ha a 2(e) ábrán látható optimális fedésből indulunk ki, és csökkenjük a sugarat, akkor az általánosított tensegrity szerkezet 6 kötél-, 9 dúc- és 2 háromszögelemből áll. Az egyensúlyi út stabilis. Azonban  $r_{17}$ =0,513200 sugárnál a függőleges dúcelem passzív lesz (18(a) ábra). Az egyensúlyi út stabilis marad.



18. ábra. Elhelyezések az optimális fedésből kiinduló ágon (a)  $r_{17}=0,513200$  a függőleges dúcelemben zérus erő, (b)  $r_{18}=0,5116307327$  zérus sajátérték, (c)  $r_{19}=0,5204159380$  egy vízszintes dúcelemben zérus erő, (d)  $R_{D1o}=0,5683$  majdnem fedés

Az ( $r_{17}$ ,  $r_{18}$ =0,5116307327) intervallumban a szerkezet 6 kötél-, 8 dúc- és 2 háromszögelemből áll. Az egyensúlyi út stabilis. Az  $r_{18}$  sugárnál azonban a legkisebb sajátérték zérus lesz (18(b) ábra), az egyensúlyi útnak (ránckatasztrófánál) határpontos stabilitásvesztése (minimumpontja) van.

A labilis ágon egy negatív sajátérték van, egészen  $r_{19}=0,5204159380$  sugárig marad a 8 dúcelem, de ekkor a 2. és a 4. kör összeér (18(c) ábra). A 9 dúcelemmel egészen a fedésig van labilis ág, de a fedéshez közel (a fedéshez tartozó sugárnál kisebb sugárnál is) más fedési helyzetek is előfordulnak. A vizsgált ág tetejéről példaként a 18(d) ábrán bemutatjuk az  $R_{D1o}=0,5683$  sugárhoz tartozó elrendezést, amelynél az egységkör lefedettsége 0,999595.

## 6. AZ EREDMÉNYEK ÖSSZEFOGLALÁSA, ÉRTÉKELÉSE

A [4] cikkben megmutattuk, hogy mechanikai eszközökkel hogyan lehet meghatározni *n* kongruens kör helyzetét úgy, hogy egy egységkör minél nagyobb részét takarják. Az [5] cikkben megmutattuk, hogy n=5 esetén a  $D_5$  szimmetriájú elhelyezésből kiindulva, milyen elágazási és töréspontjai vannak az egyensúlyi útnak, az *r* sugár mely tartományaiban vannak egyforma, illetve különböző szimmetriájú elhelyezések.

r	1. tuotuzut. I	I ROIC	mergezesek es reae	ser adatal. sugar, re	epponton noore	innatar, i
	r	i	Xi	<i>y<sub>i</sub></i>	lefedettség	ábra
$r_{\rm max}$ 0,33333333333		1,6	0	$\pm 0,6666666667$	0,555555556	1(a)
$(D_6)$		2-5	$\pm 0,5773502692$	$\pm 0,333333333333333333333333333333333333$		
$r_{\rm max}$	$\begin{array}{c c} r_{\max} \\ (D_1) \\ \end{array} 0,33333333333333333333333333333333333$		0	0		
$(D_1)$			$\pm 0,5773502692$	$\pm 0,333333333333333333333333333333333333$	0,555555556	1(b)
		6	0	-0,6666666666		
		1	0	0,5617874316		
$R_{\min}$	0,5559052114	2,3	$\pm 0,5725482556$	0,3549534480	1	2(e)
$(D_1)$		4,5	$\pm 0,6907587242$	-0,4624086729		
		6	0	-0,5200412247		
		1,6	0	$\pm 0,8308284264$		
$R_{C2}$	0,55652	2,5	$\pm 0,6031594346$	$\pm 0,2762604038$	0,99999999997	9(b)
		3,4	$\pm 0,4600183391$	0,2827332858 <sub>∓</sub>		
		1	0	0,8305019505		
$R_{D3}$	0,5570157181	2,3	$\pm 0,4823897622$	0,2785078591	1	2(d)
		4,5	$\pm 0,7192357870$	-0,4152509752		
		6	0	-0,5570157181		
		1	0,0212829870	0,6939859261		
		2	0,6223178661	0,2707020286		
$R_{C1}$	0,5581	3	0,4460079587	-0,2826490979	0,9999996571	10(b)
		4	-0,4534936559	0,3036330871		
		5	-0,6226966324	-0,2750275679		
		6	0	-0,8295751749		
$R_{D2d}$	0,5600968657	1,6	0	$\pm 0,5331709364$	1	2(b)
		2-5	$\pm 0,5857864376$	$\pm 0,3770087846$		
$R_{D2r}$	0,5651977174	1,6	0	$\pm 0,8249554777$	1	2(c)
		2,5	$\pm 0,5$	$\pm 0,2635307567$		
		1	0	0,7635149295		
$R_{D1o}$	0,5683	2,4	$\pm 0,5671341896$	0,2458215969	0,9995951761	18(d)
		3,5	$\pm 0,6051504662$	-0,5553735029		
		6	0	-0,4490244730		
		1	0	0,6131495295		
$R_{D1}$	0,5695	2,4	$\pm 0,5153833862$	0,2870075316	0,9999973954	8(c)
		3,5	$\pm 0,4848735692$	-0,2578849281		
		6	0	-0,8215268360		
$R_{D6}$	0,5773502692	1,6	0	$\pm 0,5773502691$	1	2(a)
		2-5	$\pm 0,5$	$\pm 0,2886751345$	1	
		1	0	0		
$R_{\rm D5}$	0,5877852523	2,3	$\pm 0,4755285518$	0,6545089014	1	2(f)
-		4,5	$\pm 0,7694213635$	-0,2500001557	1	
		6	0	-0,8090171626	1	
		•	•			

1. táblázat. A körelhelyezések és fedések adatai: sugár, középpontok koordinátái, lefedettség

Ebben az előadásban az n=6 esetet vizsgáltuk. Mivel 6 kör esetén két lényegesen különböző típusú optimális elhelyezés is van, és  $D_1$ ,  $D_2$ ,  $D_3$ ,  $D_5$ ,  $D_6$ ,  $C_2$ ,  $C_1$  szimmetriájú fedések is könnyen előállíthatók, sokkal bonyolultabb szerkezetet mutatnak az egyensúlyi utak.

Az 1. táblázatban összefoglaltuk az optimális körelhelyezések és (a sugarak növekvő sorrendjében) a különböző típusú fedések legfontosabb adatait: a kongruens körök sugarait és középpontjaik koordinátáit, az egységkör lefedettségének mértékét, valamint az utolsó oszlopban megadtuk az elrendezést mutató ábra jelét. A fedéseknél a sugarat nagy betűkkel jelöltük, az indexük a szimmetria típusára utal. (A tensegrity szerkezetek állapotváltozását követve egyre kisebb lépéseket – de nagyobb számítási pontosságot – használva a fedési helyzet tetszőleges pontossággal meghatározható, de el nem érhető. Ahhoz a kötelekből álló modellt kell használni. A 2. ábrán fel nem tüntetett fedéseknél egy ahhoz közelfekvő helyzet adatait közöljük.)

A 2. táblázatban a részleges fedések hasonló adatait mutatjuk. A sugárnak akkor adtunk indexet, ha a hozzá tartozó helyzetben valami különleges dolog történik: a merevségi mátrix szinguláris lesz, a tensegrity szerkezet valamelyik eleme az aktív és passzív tartomány határán van. Olyan sugarat is kiválasztottunk, amelyiknél a különböző szimmetriájú elrendezések jól összehasonlíthatók, illetve amelyik közelében van különleges pont, de az numerikusan nehezen határozható meg.

	r	i	$x_i$	y <sub>i</sub>	lefedettség	ábra
$r_1$	0,4472135955	1,6	0	$\pm 0,6324555320$ 0,9144982941		4(a)
		2-5	$\pm 0,5477225575$	$\pm 0,3162277660$		
$r_2$	0,4827200179	1,6	0	$\pm 0,6192662531$	0,9551984579	4(b)
		2-5	$\pm 0,5363003069$	$\pm 0,3096331265$		
		1	0	0,8004294056		
$r_3$	0,4681235977	2,3	$\pm 0,4771598040$	0,2702712851	0,9452009602	5(a)
		4,5	$\pm 0,6931921992$	-0,4002147028		
		6	0	-0,5405425703		
		1	0	0,8176825088		
$r_4$	0,4810603043	2,3	$\pm 0,4771598040$	0,2754883414	0,9621897743	5(b)
		4,5	$\pm 0,7081338249$	-0,4088412544		
		6	0	-0,5509766826		
$r_5$	0,5089334763	1,6	0	$\pm 0,5089334763$	0,9791020416	6(a)
		2-5	$\pm 0,5860490667$	$\pm 0,3721826799$		
$r_6$	0,5349571702	1,6	0	$\pm 0,5233712202$	0,9952931802	6(b)
		2-5	$\pm 0,5840892239$	$\pm 0,3730418956$		
$r_7$	0,4771231753	1,6	0	$\pm 0,7568326369$	0,9495539652	7(a)
		2-5	$\pm 0,4952596676$	$\pm 0,2945440486$		
$r_8$	0,4777166212	1,6	0	$\pm 0,8196347452$	0,9502891973	7(b)
		2-5	$\pm 0,4777166212$	0,2987485232		
$r_9$	0,4932700700	1,6	0	$\pm 0,8248914501$	0,9676505985	7(c)
		2-5	$\pm 0,4911006728$	$\pm 0,2854100068$		
$r_{10}$	0,5039429803	1,6	0	$\pm 0,8242468715$	0,9769519459	7(d)
		2-5	$\pm 0,4957014235$	$\pm 0,2799112855$		
		1	0	0,7142214866		
$r_{11}$	0,48744564	2,3	$\pm 0,5129878451$	0,2883233530	0,9612059828	8(a)
		4,5	$\pm 0,4850429130$	-0,2903674287		
		6	0	-0,8261517093		
		1	0	0,6785170299		
$r_{12}$	0,4990334240	2,3	$\pm 0,5228790959$	0,2905235730	0,9717499000	8(b)
		4,5	$\pm 0,\!4884398843$	-0,2816791405		
		6	0	-0,8241558231		
		1,6	0	$\pm 0,8214382601$		
$r_{13}$	0,5116675879	2,5	$\pm 0,5822443882$	$\pm 0,2762544436$	0,9831869003	9(a)
		3,4	$\pm0,\!4298786085$	$\pm 0,2775033377$		
		1	0,0190552071	0,7035456085		
		2	0,6265976941	0,2759739046		
$r_{14}$	0,5105307	3	0,4227509152	-0,2764024202	0,9814345627	10(a)
		4	-0,4286600184	0,2871521918		
		5	-0,5860540509	-0,2749466326		
		6	0	-0,8202119048		

2. táblázat. A kitüntetett és vizsgált pontok adatai: sugár, középpontok koordinátái, lefedettség

2. táb	olázat (folytatás	s). A kitüntetett	és vizsgált p	ontok adatai: sugár,	, középpontok koordiná	tái, lefedettség
--------	-------------------	-------------------	---------------	----------------------	------------------------	------------------

	r	i	$x_i$	$y_i$	lefedettség	ábra
		1	0	0		
$r_{15}$	0,3837971570	2,3	$\pm 0,3837971570$	0,5282514680	0,8178222872	12(a)
		4,5	$\pm 0,6209968448$	0,2017741062		
		6	0	-0,6529547237		
		1	0	0		
$r_{16}$	0,4653411272	2,3	$\pm 0,4425657113$	0,6091394437	0,9462006578	12(b)
		4,5	$\pm0,7160863632$	-0,2326705636		
		6	0	-0,7529377602		
		1	0	0,5259359971		
$r_{17}$	0,513195	2,3	$\pm 0,5603956677$	0,3365815092	0,9847480884	18(a)
		4,5	$\pm 0,6812086064$	-0,4588734340		
		6	0	-0,5004540025		
		1	0	0,5469003509		
$r_{18}$	0,5116307327	2,3	$\pm 0,5459633733$	0,3230435978	0,9835433930	18(b)
		4,5	$\pm 0,6860433004$	-0,4538634867		
		6	0	-0,5088782360		
		1	0	0,5853323769		
$r_{19}$	0,5204159380	2,3	$\pm 0,5204159380$	0,3091280150	0,9889108239	18(c)
			$\pm 0,6957416227$	-0,4416518797		
		6	0	-0,5213170621		
		1	0	0		
	$\begin{array}{c} 0,364 \\ (D_5) \end{array} \qquad \begin{array}{c} 2,3 \\ 4,4 \end{array}$		$\pm 0,3871144925$	0,5328173887	0,7643588212	16(a)
			$\pm 0,6263644065$	-0,2035181327		
		6	0	-0,6585985120		
		1	0	0,04099387715		
	0,364	2,3	$\pm 0,4794149\overline{450}$	0,4638173612	0,7651570086	16(b)
	( <i>D</i> <sub>1</sub> )		$\pm 0,6073750810$	-0,2525873740		
			0	-0,6521125625		
	0,364	1,6	0	$\pm 0,6585985120$	0,7582353854	16(c)
	$(D_{6})$	2-5	$\pm 0,5703630423$	$\pm 0,3292992560$		

A kapott eredmények alapján kiemeljük, hogy

- az egyensúlyi utak három egymással össze nem függő különböző rendszert alkotnak (a D<sub>6</sub> és a D<sub>5</sub> szimmetriájú elhelyezésből valamint az optimális fedésből kiinduló rendszer),
- a *D*<sub>6</sub> szimmetriájú elrendezéshez tartozó egyensúlyi úttal összefüggő ágaknál a ciklusszám és az ágak számának szorzata, ha szimmetriatengely is van (*D* típus), akkor 6, különben (*C* típus) 12,
- a D<sub>5</sub> szimmetriájú elrendezéshez tartozó egyensúlyi útnak van két olyan erősen elfajuló szakasza, amelynek minden pontjában végtelen sok irányban elágazik az egyensúlyi út, vagyis e szakaszok környezetében az egyensúlyi helyzetek háromdimenziós halmazt alkotnak.



19. ábra. Optimális fedettség a sugár függvényében

A 4. pont vizsgálataiból kiderül, hogy – szemben az n=5 esettel – minden r értékhez több lokálisan optimális elrendezés adódott. A globális optimum meghatározásához a lokális optimumokhoz tartozó lefedettségek értékeit kell összehasonlítani. (Erre mutattunk példát a 4.2.4. alpontban.) A globális optimumot

• az  $(r_{\text{max}}, r_{15})$  intervallumban a  $D_1$ ,

- az ( $r_{15}$ , 0,47449) intervallumban a  $D_5$ , ٠
- az (0,47449, 0,54715) intervallumban a D<sub>3</sub>, •
- a (0,54715,  $R_{\min}$ ) intervallumban az optimális fedésből induló  $D_1$
- szimmetriájú ágakhoz tartozó elrendezések adják.

Az optimális fedettséget a 19. ábra mutatja a sugár függvényében.

## Köszönetnyilvánítás

A téma felvetését, az irodalmi adatokat és az állandó konzultációs lehetőséget köszönöm Tarnai Tibornak. Hincz Krisztián a dinamikus ellazítás módszerével végzett ellenőrző számításokat, és az ábrák készítésében is sokat segített. A kutatást az OTKA K 81146 pályázat támogatta.

## HIVATKOZÁSOK

- 1. Zahn, Z. T.: Black box maximization of circular coverage. J. Res. Nat. Bur. Standards Sect. B 66 (1962), 181-216.
- 2. Csikós, B.: On the volume of the union of balls. Discrete Comput. Geom. 20(4) (1998), 449-461.
- 3. Connelly, R.: Maximizing the area of unions and intersections of discs. Lecture at the Discrete and Convex Geometry Workshop, Alfréd Rényi Institute of Mathematics, Budapest, July 4-6. 2008.
- Gáspár Zs., Tarnai T., Hincz K.: Partial covering a circle by equal circles. Part I: The mechanical models. Manuscript, 2011.
   Gáspár Zs., Tarnai T., Hincz K.: Partial covering a circle by equal circles. Part II: The case of 5 circles. Manuscript, 2011.
- 6. Bezdek K.: Optimal covering of circles (in Hungarian). Thesis (Budapest, 1979).